

ملخص حول الهندسة في الفضاء

$$d = x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 - R^2 \quad \text{حيث :}$$

2 دراسة مجموعة النقط: لتكن المجموعة (E) حيث :

$$(E) = \left\{ \begin{array}{l} \text{نقطة من الفضاء } M(x, y, z) \\ x^2 + y^2 + z^2 + ax + by + cz + d = 0 \end{array} \right. /$$

المعادلة:

$$x^2 + y^2 + z^2 + ax + by + cz + d = 0$$

تكتب على الشكل

$$\left(x + \frac{a}{2}\right)^2 + \left(y + \frac{b}{2}\right)^2 + \left(z + \frac{c}{2}\right)^2 = \frac{a^2 + b^2 + c^2 - 4d}{4}$$

$$K = \frac{a^2 + b^2 + c^2 - 4d}{4} \quad \text{نضع:}$$

1 إذا كان $K > 0$ فإن المجموعة (E) هي سطح كرة مركزها

$$R = \sqrt{K} \quad \text{ونصف قطرها } \Omega \left(-\frac{a}{2}, -\frac{b}{2}, -\frac{c}{2}\right)$$

2 إذا كان $K = 0$ فإن المجموعة (E) هي نقطة

$$\Omega \left(-\frac{a}{2}, -\frac{b}{2}, -\frac{c}{2}\right)$$

3 إذا كان $K < 0$ فإن المجموعة (E) هي مجموعة خالية

✓ المرجح في الفضاء:

1/ تكون النقطة G مرجح الجملة

$$\{(A_0, \alpha_0), (A_1, \alpha_1), (A_2, \alpha_2), \dots, (A_n, \alpha_n)\}$$

$$\text{إذا تحقق: } \alpha_0 + \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n \neq 0$$

إذن G هي نقطة وحيدة وتحقق العلاقة التالية:

$$\alpha_0 \overrightarrow{GA_0} + \alpha_1 \overrightarrow{GA_1} + \alpha_2 \overrightarrow{GA_2} + \dots + \alpha_n \overrightarrow{GA_n} = \vec{0}$$

وبالتالي من أجل كل نقطة M من الفضاء لدينا

$$\alpha_0 \overrightarrow{MA_0} + \alpha_1 \overrightarrow{MA_1} + \alpha_2 \overrightarrow{MA_2} + \dots + \alpha_n \overrightarrow{MA_n} =$$

$$(\alpha_0 + \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n) \overrightarrow{MG}$$

$$/2 \text{ إذا كانت } \alpha_0 = \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n \text{ فإن النقطة}$$

G هي مركز ثقل الجملة

3/ (خاصية التجميع) إذا كانت

$$\{(A, \alpha), (B, \beta), (C, \gamma)\}$$

وكانت النقطة D مرجح للجملة $\{(A, \alpha), (B, \beta)\}$

$$\text{فإن G مرجح للجملة } \{(D, \alpha + \beta), (C, \gamma)\}$$

4/ إحداثيات مرجح:

$$\{(A, \alpha), (B, \beta), (C, \gamma)\}$$

$$\text{حيث: } A(x_A, y_A, z_A), B(x_B, y_B, z_B), C(x_C, y_C, z_C)$$

إذن :

$$G \left(\frac{\alpha x_A + \beta x_B + \gamma x_C}{\alpha + \beta + \gamma}, \frac{\alpha y_A + \beta y_B + \gamma y_C}{\alpha + \beta + \gamma}, \frac{\alpha z_A + \beta z_B + \gamma z_C}{\alpha + \beta + \gamma} \right)$$

I الجداء السلمي: ليكن $\vec{v}(x', y', z')$; $\vec{u}(x, y, z)$

$$\text{شعاان: } \vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\vec{u}, \vec{v})$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' + zz'$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \quad \vec{u} \perp \vec{v} / 1$$

$$\vec{u} = \lambda \vec{v} \quad \vec{u} \parallel \vec{v} / 2$$

II المستوي في الفضاء: I المعادلة الديكارتية لمستوي:

كل مستوي (p), $\vec{n}(a, b, c)$, شعاع ناظمي له, يقبل معادلة

$$\text{من الشكل: } (p) : ax + by + cz + d = 0$$

2 المسافة بين نقطة ومستوي: (p) مستوي معادلته

$ax + by + cz + d = 0$ و $M(x_0, y_0, z_0)$ نقطة من

$$\text{الفضاء, } d(M, (p)) = \frac{|ax_0 + by_0 + cz_0 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

3 التمثيل الوسيطي للمستوي في الفضاء: (p) مستوي معين

بشعاين $\vec{u}(\alpha, \beta, \gamma)$; $\vec{v}(\alpha', \beta', \gamma')$ ونقطة

$A(x_0, y_0, z_0)$, لتكن نقطة من الفضاء

تكون M من المستوي (p) اذا تحقق:

$$\overrightarrow{AM} = t\vec{u} + t'\vec{v}$$

$$x = at + \alpha't' + x_0$$

$$\text{حيث } t \text{ و } t' \text{ اعداد حقيقية اذن: } y = \beta t + \beta't' + y_0$$

$$z = \gamma t + \gamma't' + z_0$$

ولاستنتاج معادلة (p) نبحث عن علاقة بين x و y و z

مستقلة عن t و t'

III - المستقيم في الفضاء:

I التمثيل الوسيطي لمستقيم في الفضاء: (Δ) مستقيم في

$$\text{الفضاء يشمل النقطة } A(x_0, y_0, z_0) \text{ و } \vec{u} \begin{vmatrix} \beta \\ \gamma \end{vmatrix}$$

توجيه له, لتكن نقطة M(x, y, z) من الفضاء, تكون M

من المستقيم (Δ) إذا تحقق: $\overrightarrow{AM} = t\vec{u}$ أي

$$x = \alpha t + x_0$$

$$\text{حيث } t \text{ عدد حقيقي اذن: } y = \beta t + y_0$$

$$z = \gamma t + z_0$$

ملاحظة: إذا كان t وحيد فإن M فعلا نقطة من (Δ)

IV - سطح كرة في الفضاء:

I المعادلة الديكارتية لسطح كرة: مجموعة النقط

$M(x, y, z)$ التي تحقق $\Omega M = R$ هي سطح كرة مركزها

$\Omega(x_0, y_0, z_0)$ ونصف قطرها R ومعادلتها :

$$(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2 = R^2$$

وتكتب ايضا:

$$x^2 + y^2 + z^2 + ax + by + cz + d = 0$$

VI حالات مجموعة النقط:

- 1/ المجموعة (E_1) حيث
 $\{E_1\} = \{M/\Omega M = R\}$ هي سطح
 كرة مركزها Ω ونصف قطرها R
- 2/ المجموعة (E_2) حيث
 $\{E_2\} = \{M/MG = MH\}$ هي
 المستوي المحوري للقطعة المستقيمة $[GH]$
- 3/ المجموعة (E_3) حيث
 $\{E_3\} = \{M/\overline{MA} \cdot \overline{BC} = 0\}$ هي
 مستوي يشمل A و \overline{BC} شعاع ناظمي له
- 4/ المجموعة (E_4) حيث
 $\{E_4\} = \{M/\overline{MA} \cdot \overline{MB} = 0\}$ هي
 سطح كرة نصف قطرها AB ومركزها منتصف القطعة
 $[AB]$

VII الاوضاع النسبية:

- 1/ الوضع النسبي لمستقيمين: ليكن (Δ) و (Δ') مستقيمين
 في الفضاء، \vec{u} و \vec{v} شعاعي توجيه لهما على الترتيب:
 1/ إذا كان \vec{u} و \vec{v} مرتبطين خطيا فإن (Δ) و (Δ')
 متوازيان ← توازي تام (منطبقان)
 أو توازي بانفصال
 2/ إذا كان \vec{u} و \vec{v} غير مرتبطين خطيا فإن (Δ) و (Δ')
 غير متوازيان ← متقاطعان في نقطة
 أو لا ينتميان إلى نفس المستوي

2/ الوضع النسبي لمستقيم ومستوي:

- 1/ مستوي (p) و \vec{n} شعاع ناظمي له
 (Δ) مستقيم و \vec{u} شعاع توجيه له
 1/ إذا كان \vec{n} يعامد \vec{u} فإن (Δ) يوازي (p)
 أو (Δ) محتوي في (p)
- 2/ إذا كان \vec{n} لا يعامد \vec{u} فإن (Δ) يقطع (p) في نقطة

3/ الوضع النسبي لمستويين: ليكن

(p) و (p') مستويين، \vec{n} و \vec{n}' أشعة ناظمية لهما على الترتيب:

- 1/ إذا كان \vec{n} يوازي \vec{n}' فإن (p) و (p')
 متوازيان ← توازي تام (منطبقان)
 أو توازي بانفصال
- 2/ إذا كان \vec{n} لا يوازي \vec{n}' فإن (p) و (p') متقاطعان في
 مستقيم

4/ الوضع النسبي لثلاث مستويات: ليكن

- (p) و (p') و (p'') ثلاث مستويات مختلفة مثنى مثنى
 \vec{n} و \vec{n}' و \vec{n}'' أشعة ناظمية لها على الترتيب:
 1/ إذا كان \vec{n} يوازي \vec{n}' و يوازي \vec{n}'' فإن:
 (p) و (p') و (p'') ثلاث مستويات متوازية
 2/ إذا كان \vec{n} يوازي \vec{n}' ولا يوازي \vec{n}'' فإن:
 (p) و (p') متوازيان و (p'') قاطع لهما
 3/ إذا كان \vec{n} و \vec{n}' و \vec{n}'' أشعة غير متوازية مثنى مثنى
 فإن: (p) و (p') و (p'') تشترك في نقطة
 (p) و (p') و (p'') تشترك في مستقيم
 (p) و (p') و (p'') مختلفة (متقاطعة مثنى مثنى)
 (أو التقاطع بينها خال)

5/ الوضع النسبي لمستوي و سطح كرة: (p) مستوي معادلته

$ax + by + cz = 0$ و (S) سطح كرة مركزها Ω ونصف
 قطرها R إذن:

- 1/ إذا كان $d(\Omega, (p)) > R$ فإن $(p) \cap (S) = \emptyset$
- 2/ إذا كان $d(\Omega, (p)) = R$ فإن $(p) \cap (S) = \{H\}$
 حيث H هي المسقط العمودي لـ Ω على المستوي (p)
- 3/ إذا كان $d(\Omega, (p)) = R$ فإن $(p) \cap (S) = (C)$
 حيث (C) هي دائرة مركزها H المسقط العمودي لـ Ω على
 المستوي (p) ونصف قطرها r حيث:
 $R^2 = d^2(\Omega, (p)) + r^2$ ومنه نجد:

$$r = \sqrt{R^2 - d^2(\Omega, (p))}$$

6/ الوضع النسبي لمستقيم و سطح كرة: لتكن (S) سطح كرة

مركزها Ω ونصف قطرها R و (Δ) مستقيم معرف بتمثيله

$$x = \alpha t + x_0$$

$$y = \beta t + y_0 \quad (\Delta):$$

$$z = \gamma t + z_0$$

لدراسة الوضع النسبي لسطح كرة مع مستقيم تعوض قيم x, y, z من التمثيل الوسيط للمستقيم في معادلة سطح الكرة فنحصل على معادلة من الدرجة II مجهولها t

$$1/ \text{ إذا كان } \Delta < 0 \text{ فإن } (S) \cap (\Delta) = \emptyset$$

$$2/ \text{ إذا كان } \Delta = 0 \text{ فإن } (S) \cap (\Delta) = \{H\}$$

$$3/ \text{ إذا كان } \Delta > 0 \text{ فإن } (S) \cap (\Delta) = \{H, H'\}$$

الأستاذة : بله بامسي